



Operações Básicas em Sinais

- ◆ **Operações realizadas em variáveis dependentes**
 - ◆ **Mudança de escala de amplitude**
 - ◆ **Adição**
 - ◆ **Multiplicação**
 - ◆ **Diferenciação**
 - ◆ **Integração**



Operações Realizadas em Variáveis Dependentes

1. Mudança de escala de amplitude:

$$y(t) = cx(t)$$

$$y[n] = cx[n]$$



Operações Realizadas em Variáveis Dependentes

1. Adição:

$$y(t) = x_1(t) + x_2(t)$$

$$y[n] = x_1[n] + x_2[n]$$



Operações Realizadas em Variáveis Dependentes

1. Multiplicação:

$$y(t) = x_1(t)x_2(t)$$

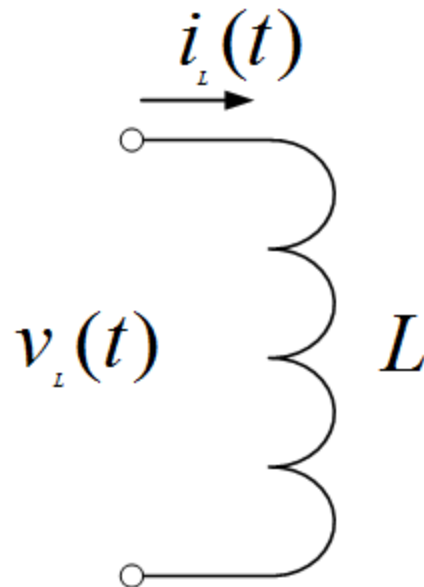
$$y[n] = x_1[n]x_2[n]$$



Operações Realizadas em Variáveis Dependentes

1. Diferenciação:

$$\lambda_l(t) = Li_l(t)$$



$$\frac{d\lambda_l(t)}{dt} = L \frac{di_l(t)}{dt}$$

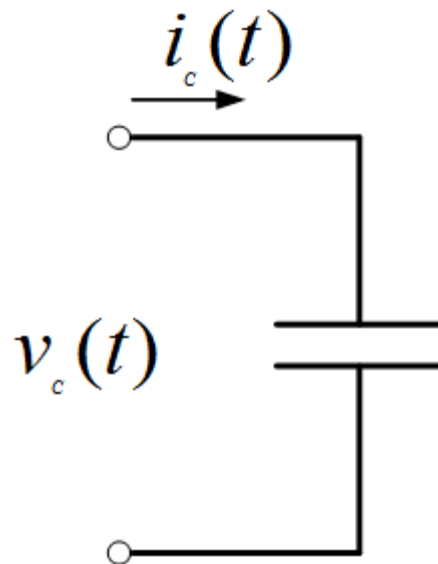
$$v(t)_l = L \frac{di_l(t)}{dt}$$



Operações Realizadas em Variáveis Dependentes

1. Integração:

$$q_c(t) = Cv_c(t)$$



$$\frac{dq_c(t)}{dt} = C \frac{dv_c(t)}{dt}$$

$$v_c(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_c(\tau) d\tau$$



Operações Básicas em Sinais

- ◆ **Operações realizadas em variáveis independentes**
 - ◆ **Mudança de escala de tempo**
 - ◆ **Reflexão**
 - ◆ **Deslocamento no tempo**
 - ◆ **Deslocamento no tempo e mudança de escala de tempo**



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Mudança de escala de tempo:

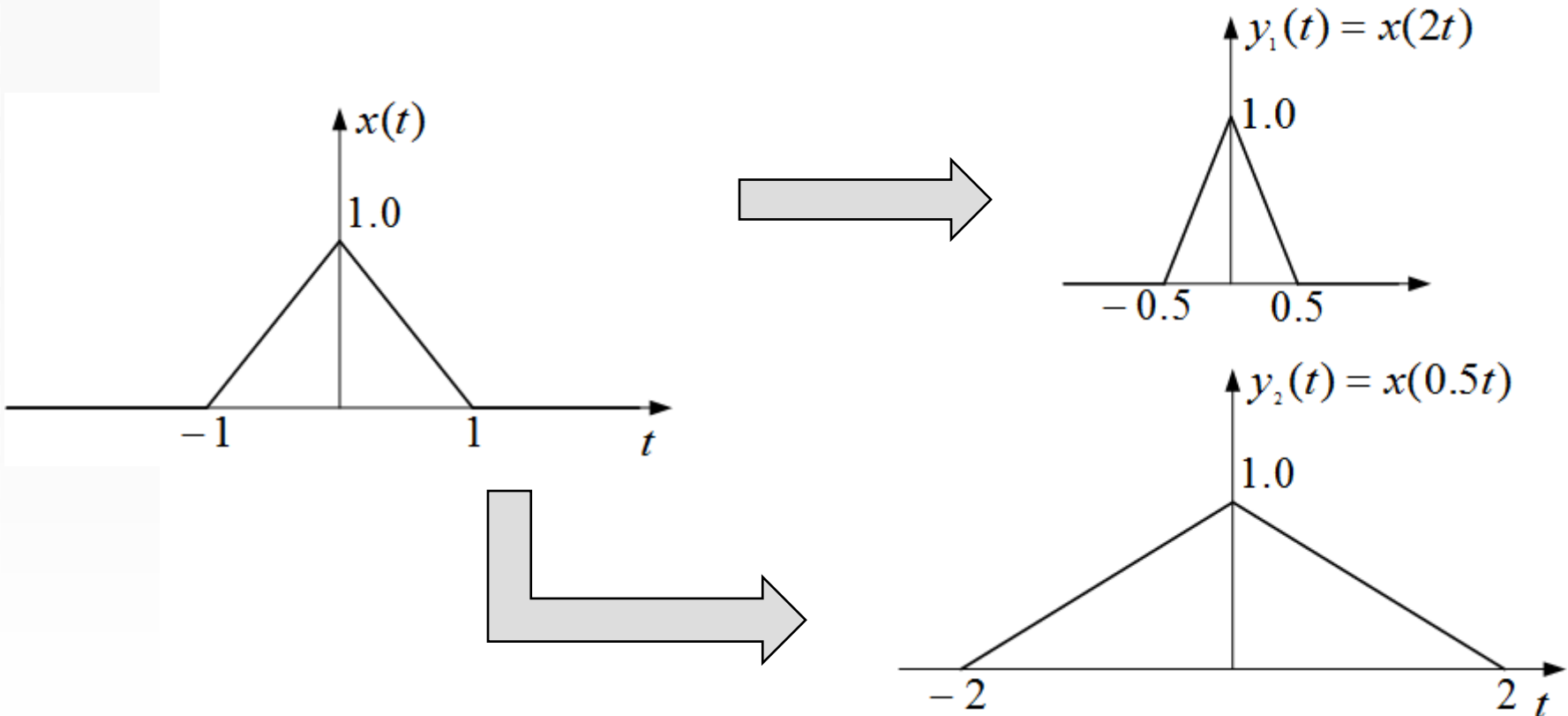
$$y(t) = x(at) \left\{ \begin{array}{l} \text{Se } a > 1 \text{ } y(t) \text{ será a versão comprimida de } x(t); \\ \text{Se } 0 < a < 1 \text{ } y(t) \text{ será a versão expandida de } x(t); \end{array} \right.$$

No caso discreto:

$$y[n] = x[kn], k \in \mathbb{Z}^+$$

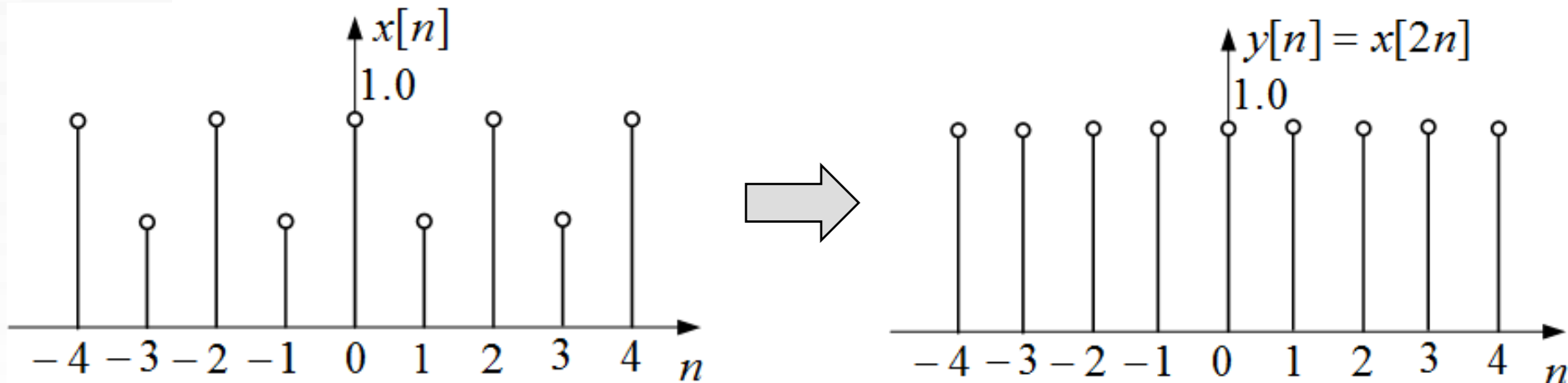


Operações Realizadas em Variáveis Independentes





Operações Realizadas em Variáveis Independentes





Operações Realizadas em Variáveis Independentes

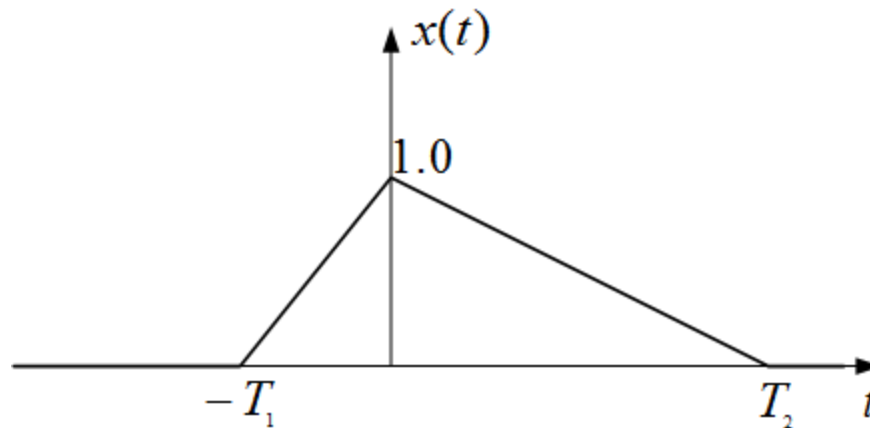
Reflexão: *O sinal $y(t)$ representará uma versão refletida do sinal $x(t)$ em relação ao eixo das ordenadas.*

$$y(t) = x(-t)$$



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exemplo 1.2: Determinar o sinal $y(t)=x(-t)$.





Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exercício 1.9: O sinal discreto $x[n]$ é definido por:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & n = 1 \\ -1, & n = -1 \\ 0, & n = 0 \text{ e } |n| > 1 \end{cases}$$

Determinar o sinal $y[n] = x[n] + x[-n]$.



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exercício 1.10: O sinal discreto $x[n]$ é definido por:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & n = -1 \text{ e } n = 1 \\ 0, & n = 0 \text{ e } |n| > 1 \end{cases}$$

Determinar o sinal $y[n] = x[n] + x[-n]$.



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Deslocamento no tempo: *Seja $x(t)$ um sinal de tempo contínuo. A versão de $x(t)$ deslocada no tempo é definida por:*

$$y(t) = x(t - t_0)$$

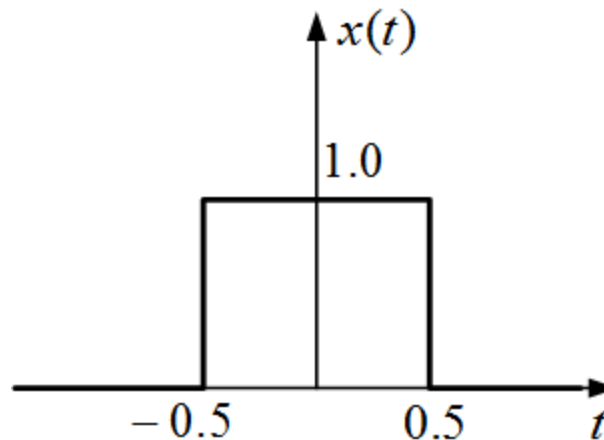
$t_0 > 0$ *deslocamento para a direita;*

$t_0 < 0$ *deslocamento para a esquerda.*



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exemplo 1.3: Dado o sinal $x(t)$ abaixo, determinar o sinal $y(t)=x(t-2)$.





Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Deslocamento no tempo: $y[n] = x[n - m], m \in \mathbb{Z}$

Exercício 1.11: *O sinal de tempo discreto $x[n]$ é definido por*

$$x[n] = \begin{cases} 1, & n = 1, 2 \\ -1, & n = -1, -2 \\ 0, & n = 0 \text{ e } |n| > 2 \end{cases}$$

Determinar o sinal $y[n]=x[n+3]$.



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Deslocamento no tempo e mudança de escala de tempo:

$$y[t] = x[at - b]$$

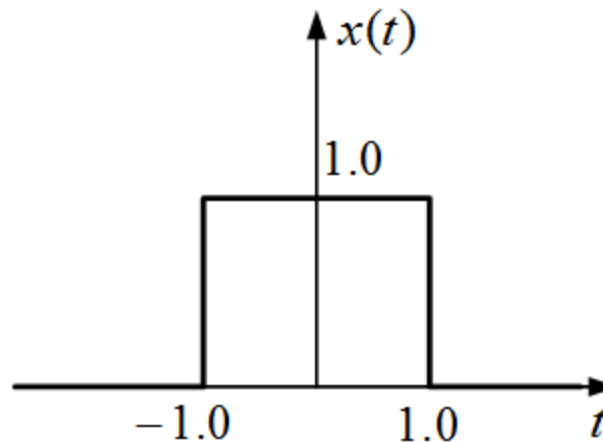
Para a obtenção deste sinal é comum a utilização de um sinal auxiliar $v[t] = x[t - b]$ (deslocamento no tempo), obtendo-se posteriormente o sinal

$$v[at] = x[at - b]$$



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exemplo 1.4: Dado o sinal $x(t)$ abaixo, determinar o sinal $y(t)=x(2t+3)$.





Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exemplo 1.5: Um sinal de tempo discreto $x[n]$ é definido por:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & n = 1, 2 \\ -1, & n = -1, -2 \\ 0, & n = 0 \text{ e } |n| > 2 \end{cases}$$

Determinar $y[n] = x[2n+3]$.



Operações Realizadas em Variáveis Independentes

Exercício 1.12: Considere um sinal de tempo discreto $x[n]$ definido por:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & -2 \leq n \leq 2 \\ 0, & |n| > 2 \end{cases}$$

Determinar $y[n] = x[3n-2]$.



Sinais Elementares

- ◆ **Sinais exponenciais**
- ◆ **Sinais senoidais**
- ◆ **Relação entre sinais senoidais e exponenciais complexos**
- ◆ **Sinal senoidal exponencialmente amortecido**
- ◆ **Funções degrau, impulso e rampa**



Sinais Exponenciais

$$x(t) = Be^{at} \quad \forall B, a \in \mathfrak{R}$$

B := amplitude do sinal em $t=0$;

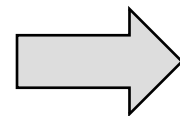
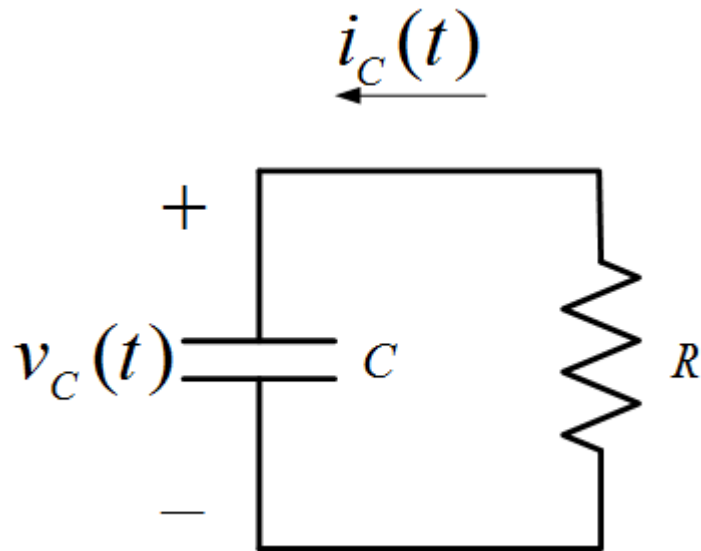
a := razão de decaimento de $x(t)$ quando $a < 0$;

razão de crescimento de $x(t)$ quando $a > 0$;

sinal constante com amplitude igual a B quando $a = 0$.



Exemplo: Circuito RC



$$RC \frac{dv_c(t)}{dt} + v_c(t) = 0$$

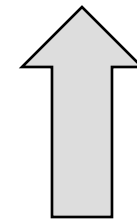
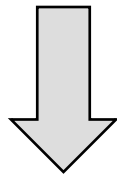
$$\frac{d}{dt} \left(v_c(t) e^{t/RC} \right) = 0$$



Exemplo: Circuito RC

$$RC \frac{dv_c(t)}{dt} + v_c(t) = 0$$

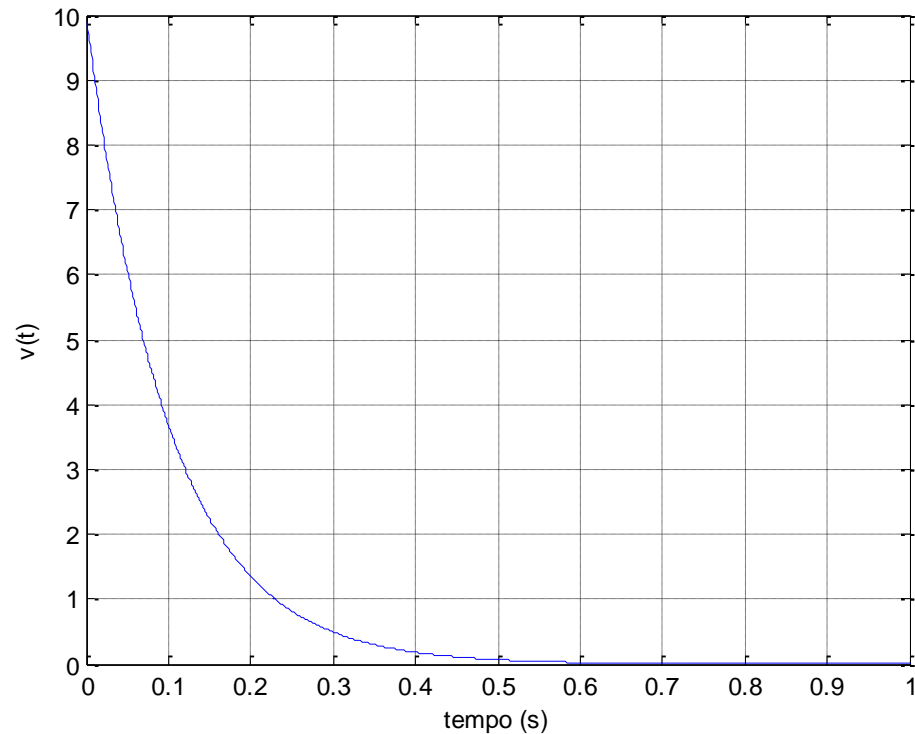
$$v_c(t) = v_c(0) e^{-t/RC}$$



$$\frac{d}{dt} \left(v_c(t) e^{t/RC} \right) = 0 \Rightarrow \int_0^t \frac{1}{d\tau} (v_c(\tau) e^{\tau/RC}) d\tau = 0$$



Exemplo: Circuito $RC = 0.1$, $V(0) = 10$.





Sinais Exponenciais

$$x[n] = Br^n, r := e^\alpha \quad \forall \alpha \in \mathfrak{R}$$

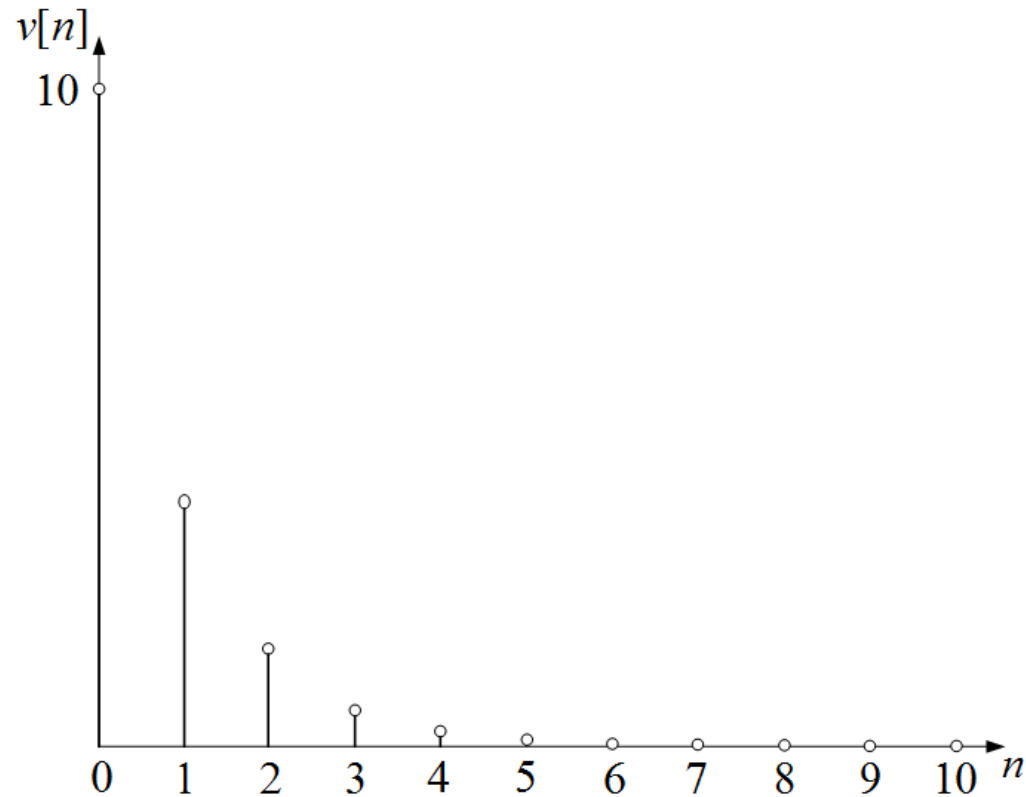
B := amplitude do sinal em n=0;

0 < r < 1 sinal exponencial decrescente;

r > 1 sinal exponencial crescente



Exemplo: Circuito $RC = 0.1$, $V(0)=10$.





Sinais Senoidais

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

A := amplitude do sinal;

ω := frequência angular em rad/s;

ϕ := ângulo de fase.

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$



Periodicidade do Sinal

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$x(t + T) = A \cos(\omega(t + T) + \phi)$$

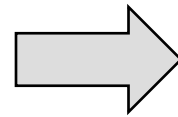
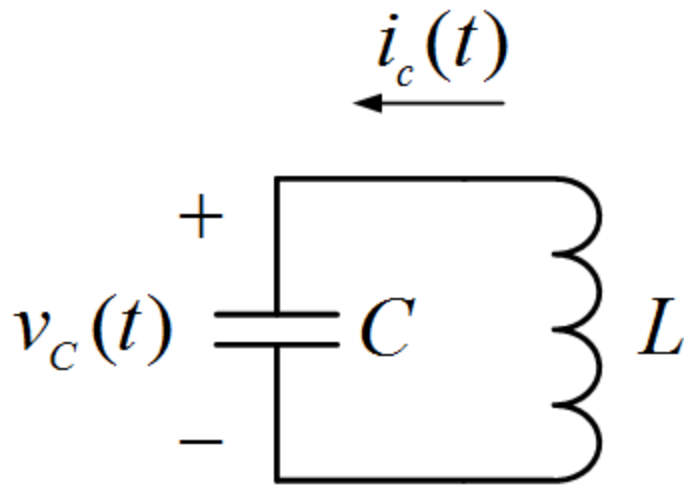
$$x(t + T) = A \cos(\omega t + 2\pi + \phi)$$

dado que $x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$

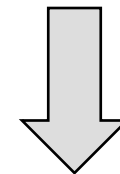
tem-se $x(t + T) = x(t)$



Exemplo: Circuito LC



$$LC \frac{d^2 v_c(t)}{dt^2} + v_c(t) = 0$$

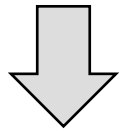


$$v_c(t) = V_0 \cos(\omega t)$$

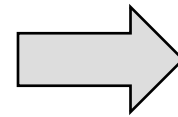


Exemplo: Circuito LC

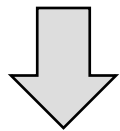
$$v_c(t) = V_0 \cos(\omega t)$$



$$\frac{dv_c(t)}{dt} = -V_0 \omega \text{sen}(\omega t)$$



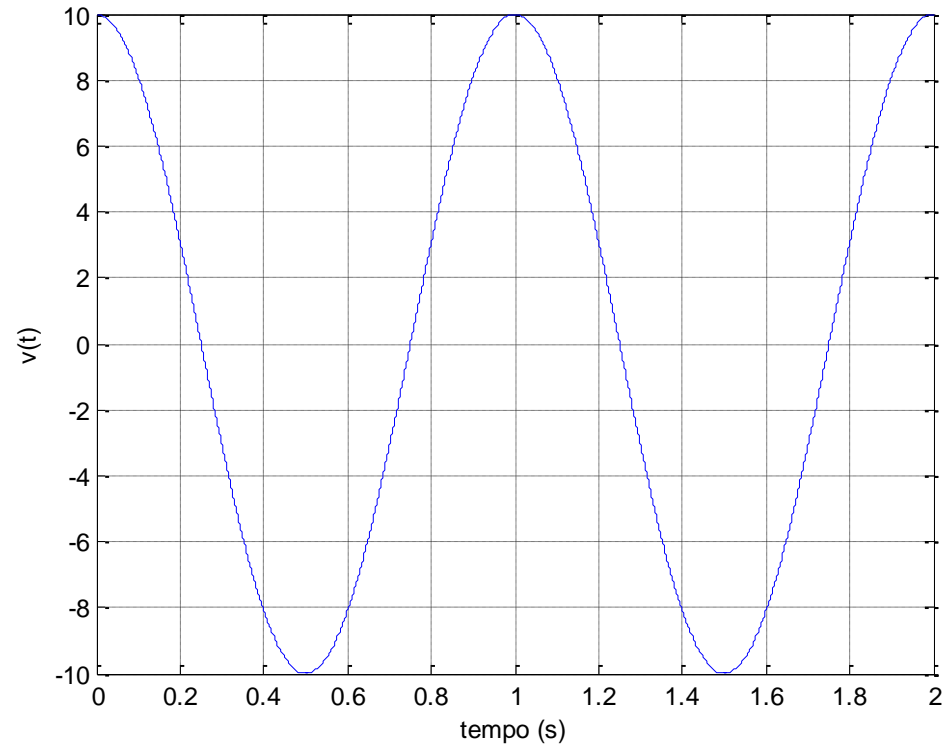
$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$



$$\frac{d^2v_c(t)}{dt^2} = -V_0 \omega^2 \cos(\omega t)$$



Exemplo: Circuito $LC = 1/4\pi^2$, $V_o = 10$.





Sinais Senoidais

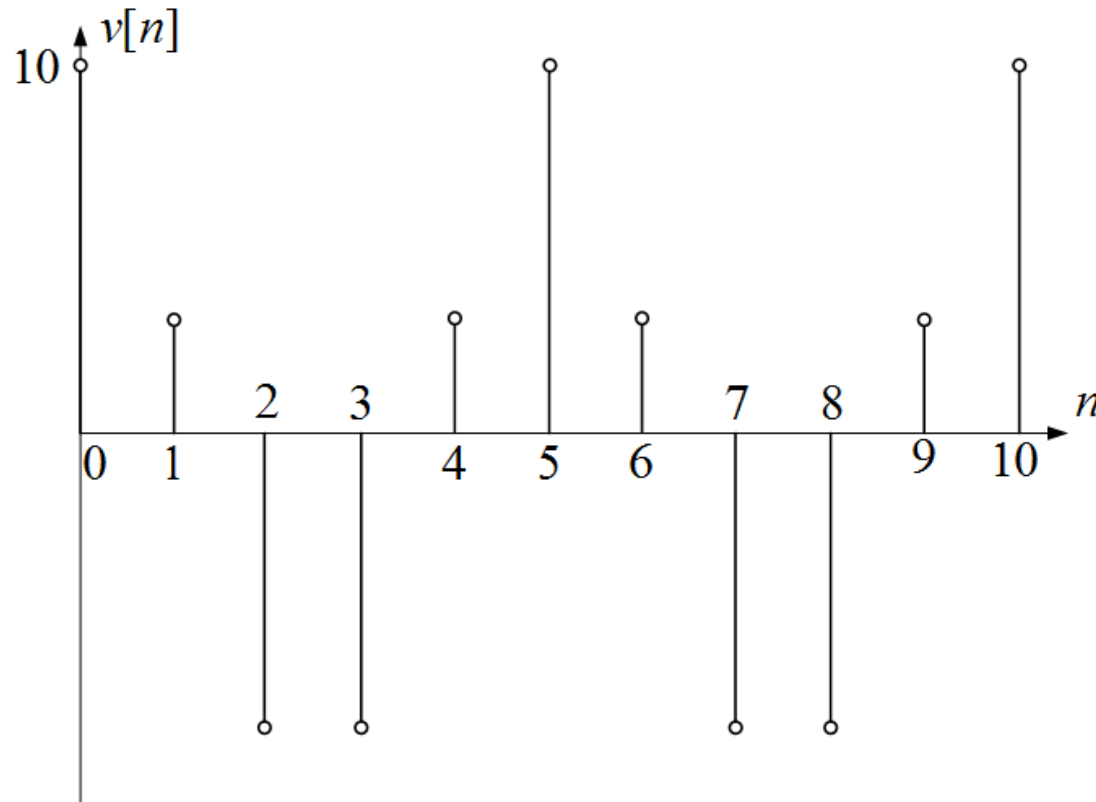
$$x[n] = A \cos(\Omega n + \phi)$$

$$x[n + N] = A \cos(\Omega(n + N) + \phi)$$

$$\Omega N = 2\pi m \quad \forall N, m \in \mathbb{Z}$$



Exemplo: Circuito $LC = 1/4\pi^2$, $V_o = 10$.





Exemplo 1.6:

Considere os seguintes sinais senoidais:

$$x_1[n] = \text{sen}(5\pi n) \quad x_2[n] = \sqrt{3} \cos(5\pi n)$$

- (a) Especifique a condição de N para que ambos os sinais sejam periódicos;
- (b) Determine a amplitude e o ângulo de fase do sinal

$$y[n] = x_1[n] + x_2[n]$$



Exercício 1.13:

Considere os seguintes sinais senoidais:

$$x[n] = 5\text{sen}(2n)$$

$$x[n] = 5\text{cos}(0.2\pi n)$$

$$x[n] = 5\text{cos}(6\pi n)$$

$$x[n] = 5\text{sen}\left(\frac{6\pi n}{35}\right)$$

Determinar se cada um dos sinais é periódico, e se for, determinar seu período fundamental.



Exercício 1.14:

Determine as menores frequências para que os sinais senoidais sejam periódicos dado N :

(a) $N = 8$;

(b) $N = 32$;



Sinais Senoidais e Exponenciais Complexos:

$$Be^{j\omega t} = A \cos(\omega t + \phi) + jA \text{sen}(\omega t + \phi)$$

$$e^{j\theta} = \cos(\theta) + j \text{sen}(\theta)$$

$$B = Ae^{j\phi} \left\{ \begin{array}{l} \text{Re}\{Be^{j\omega t}\} = A \cos(\omega t + \phi) \\ \text{Im}\{Be^{j\omega t}\} = A \text{sen}(\omega t + \phi) \end{array} \right.$$

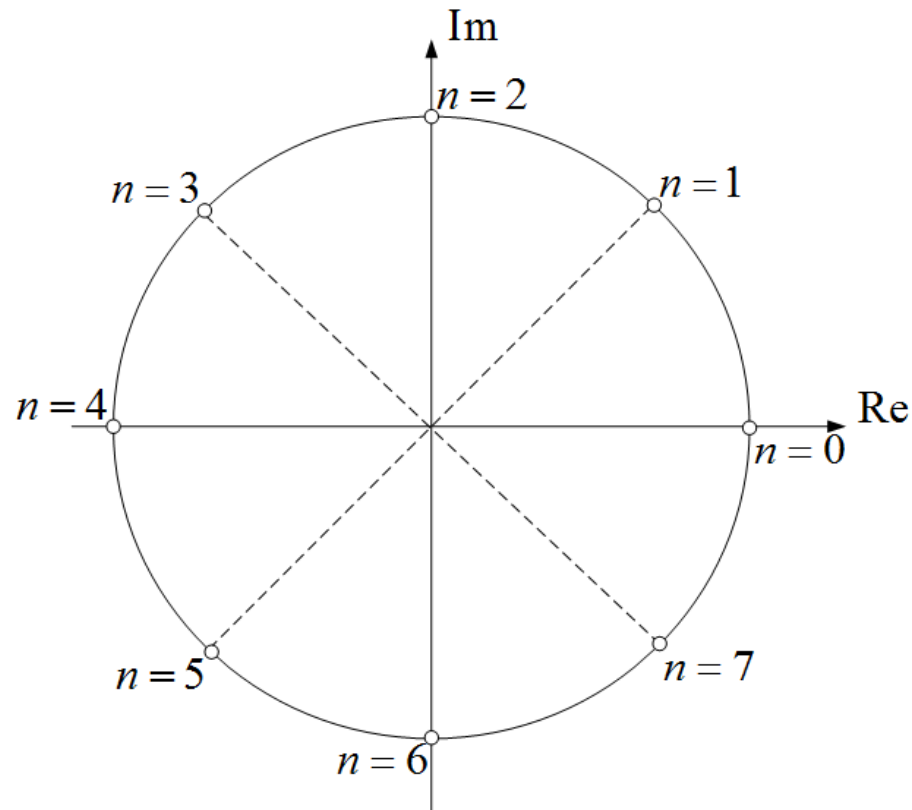
Sistemas e Sinais

Universidade Federal do Rio Grande do Sul

Departamento de Engenharia Elétrica

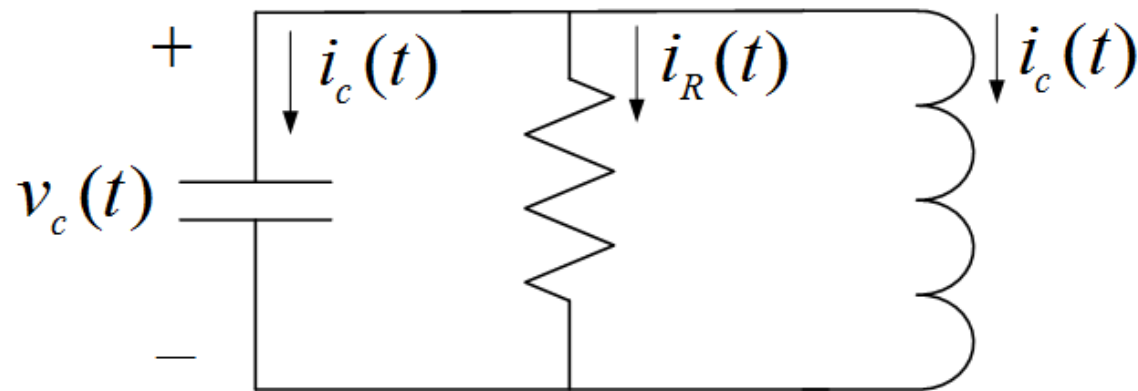


$$Be^{j\Omega n} = A\cos(\Omega n + \phi) + jA\sin(\Omega n + \phi)$$





Sinais Senoidais e Exponenciais Amortecidos:



$$LCR \frac{d^2 v_c}{dt^2} + L \frac{dv_c}{dt} + Rv_c = 0 \quad \longrightarrow \quad x(t) = e^{-\alpha t} \text{sen}(\omega t + \phi),$$
$$\alpha \in \mathfrak{R}^+$$



Sinais Senoidais e Exponenciais Amortecidos:

Padrão de resposta sinal contínuo:

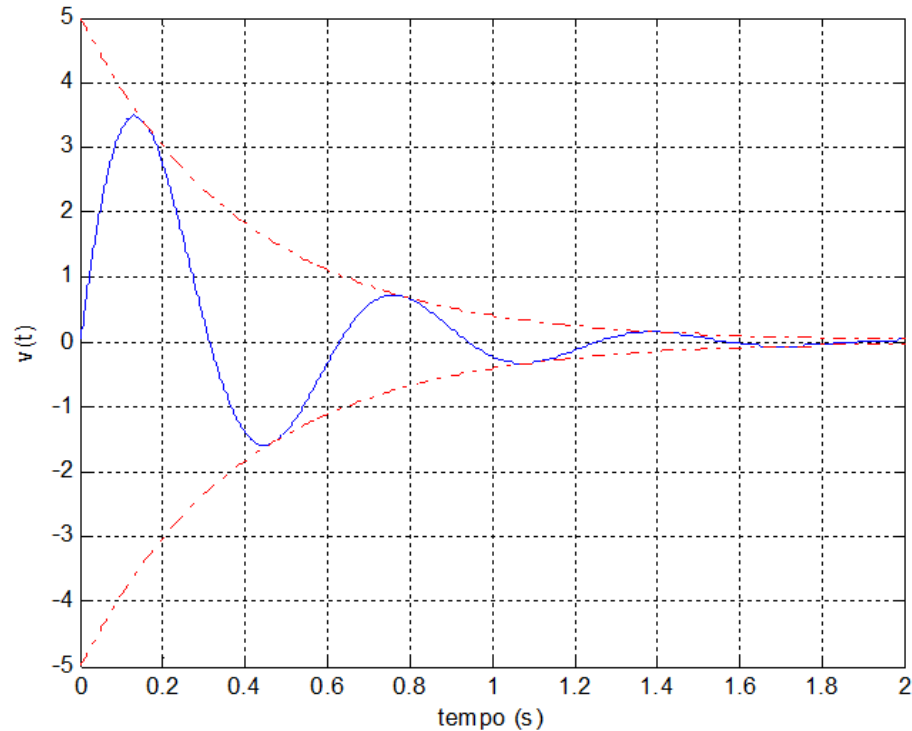
$$x(t) = Ae^{-\alpha t} \text{sen}(\omega t + \phi), \alpha \in \mathfrak{R}^+$$

Padrão de resposta sinal discreto:

$$x[n] = Ar^n \text{sen}(\Omega n + \phi), 0 < r < 1$$

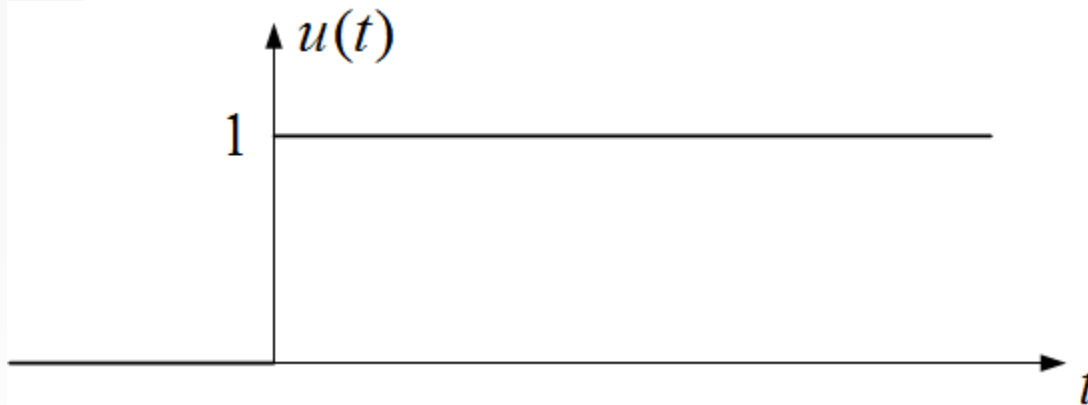


Sinais Senoidais e Exponenciais Amortecidos:





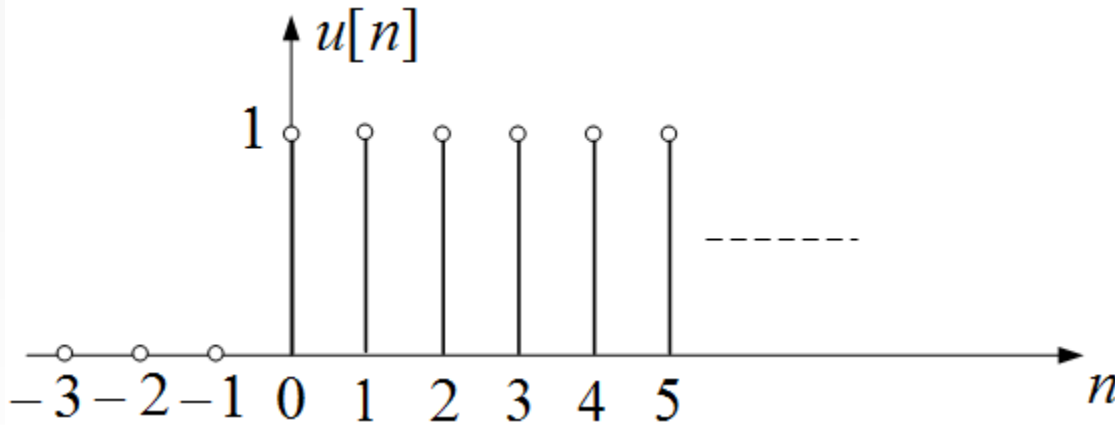
Função Degrau:



$$u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$



Função Degrau:

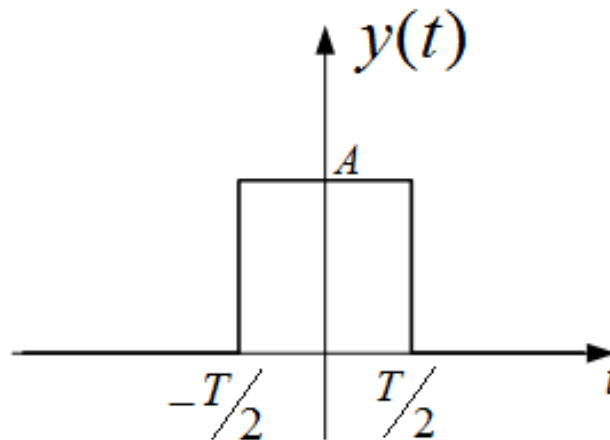


$$u[n] = \begin{cases} 1, & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$



Exemplo 1.7

Considere o seguinte pulso retangular:



Expresse o sinal $y(t)$ como a soma de sinais do tipo degrau.



Exercício 1.16

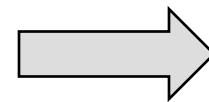
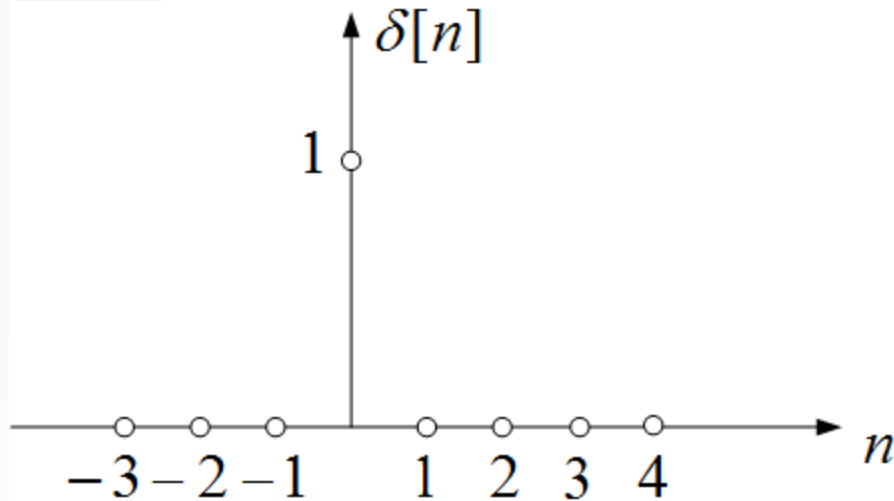
Um sinal em tempo discreto $x[n]$ é definido por:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 9 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Expresse o sinal $x[n]$ como a soma de sinais do tipo degrau.



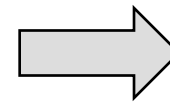
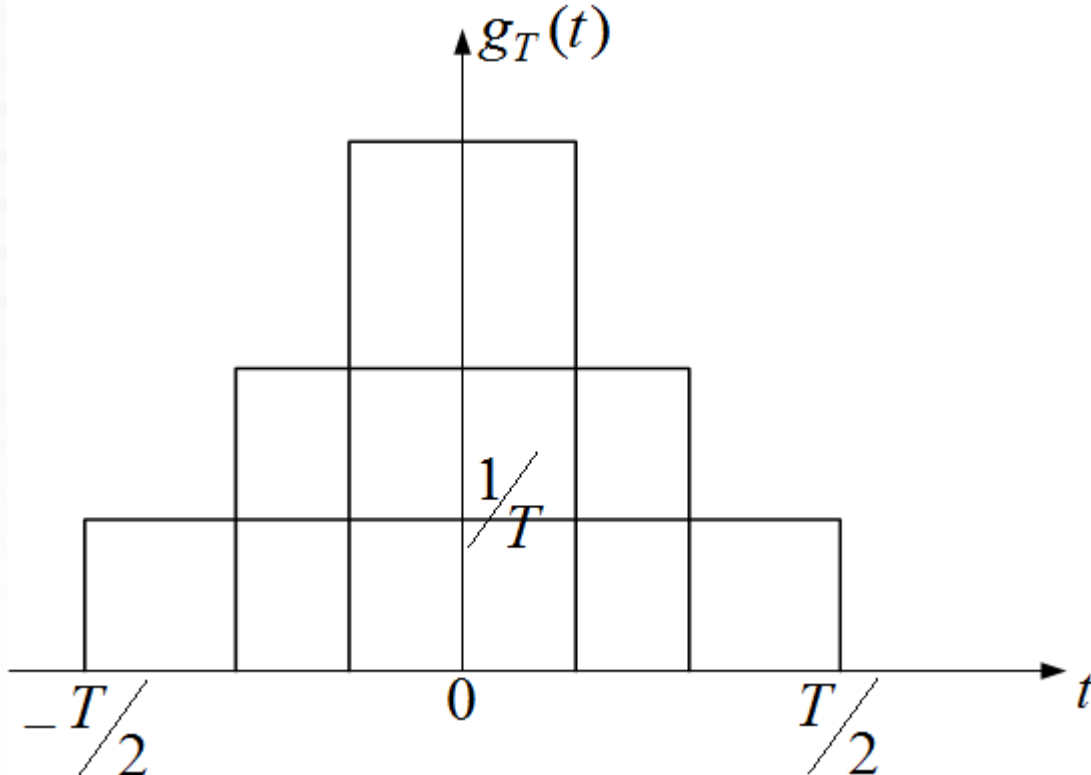
Função Impulso:



$$\delta[n] = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ 0, & n \neq 0 \end{cases}$$

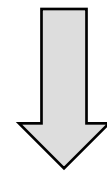


Função Impulso:



$$\delta(t) = 0, \forall t \neq 0$$

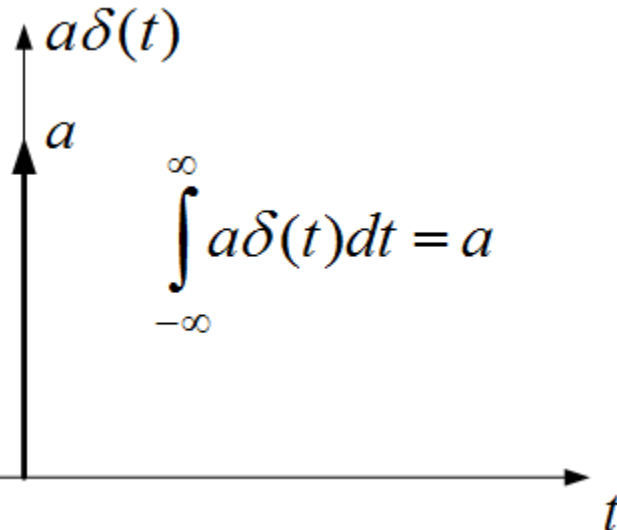
$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$



$$\delta(t) = \lim_{T \rightarrow 0} g_T(t)$$



Função Impulso – Propriedade do Peneiramento



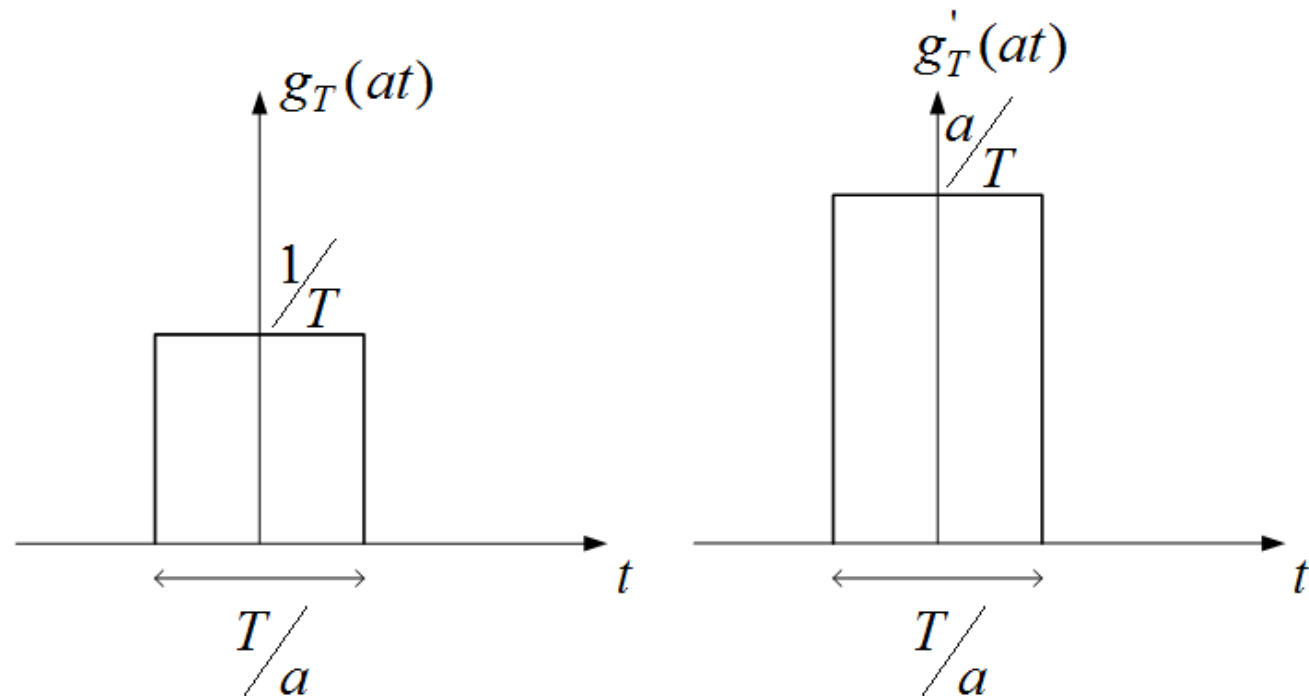
$$\int_{-\infty}^{\infty} a\delta(t)dt = a$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} x(t)\delta(t - t_0)dt = x(t_0)$$



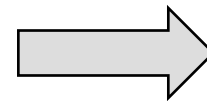
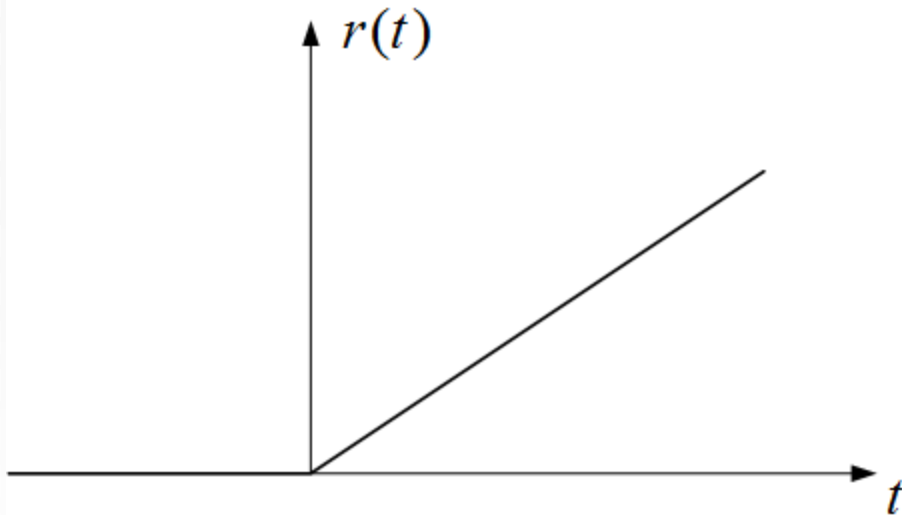
Função Impulso – Mudança de Escala de Tempo

$$\delta(at) = \frac{1}{a} \delta(t)$$





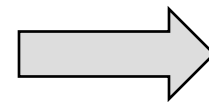
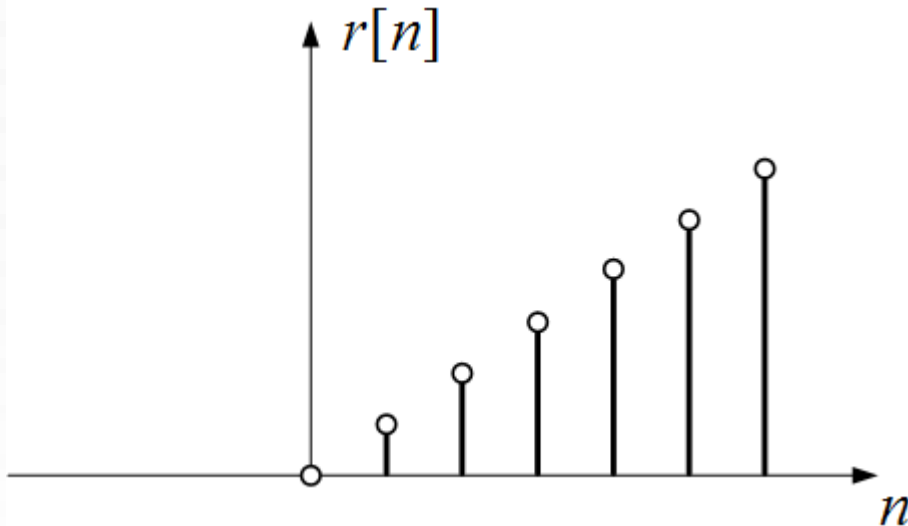
Função Rampa:



$$r(t) \begin{cases} t, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$



Função Rampa:



$$r[n] = \begin{cases} n, & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$